

ESERCIZI DI GEOMETRIA 3 - FORME DIFFERENZIALI (PARTE II)

[1] Data l'applicazione differenziale

$$F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, (x_1, x_2) \mapsto (e^{x_1}, x_1 + x_2, \cos(x_1 x_2))$$

calcolare il pull-back $F^*\omega$ della 2-forma differenziale $\omega = 2xy \wedge dz + 3yz^2 dx \wedge dz$.

Soluzione. Si ha

$$\begin{aligned} F^*\omega &= 2e^{x_1} d(x_1 + x_2) \wedge d(\cos(x_1 x_2)) + 3(x_1 + x_2) \cos^2(x_1 x_2) d(e^{x_1}) \wedge d(\cos(x_1 x_2)) \\ &= 2e^{x_1} (dx_1 + dx_2) \wedge [-x_2 \sin(x_1 + x_2) dx_1 - x_1 \sin(x_1 x_2) dx_2] \\ &\quad + 3(x_1 + x_2) \cos^2(x_1 x_2) e^{x_1} dx_1 \wedge [-x_2 \sin(x_1 + x_2) dx_1 - x_1 \sin(x_1 x_2) dx_2] \\ &= 2e^{x_1} \sin(x_1 x_2) (x_2 - x_1) dx_1 \wedge dx_2 - 3x_1 e^{x_1} (x_1 + x_2) \cos^2(x_1 x_2) \sin(x_1 x_2) dx_1 \wedge dx_2. \end{aligned}$$

[2] Data l'applicazione differenziale

$$G : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2, (x, y, z) \mapsto (x^2 e^y, y \sin z)$$

calcolare il pull-back $G^*\eta$ della 1-forma differenziale $\eta = x_1 x_2^2 dx_1 - 3(x_1 + x_2) dx_2$.

Soluzione. Si ha

$$\begin{aligned} G^*\eta &= x^2 e^y (y \sin z)^2 d(x^2 e^y) - 3(x^2 e^y + y \sin z) d(y \sin z) \\ &= x^2 y^2 e^y \sin^2 z (2x e^y dx + x^2 e^y dy) - 3(x^2 e^y + y \sin z) (\sin z dy + y \cos z dz) \\ &= 2x^3 y^2 e^y \sin^2 z dx + (x^4 y^2 e^y \sin^2 z - 3x^2 e^y \sin z - 3y \sin^2 z) dy \\ &\quad - 3y(x^2 e^y + y \sin z) \cos z dz. \end{aligned}$$

[3] Siano (r, θ) coordinate su \mathbb{R}^2 e (x, y, z) coordinate su \mathbb{R}^3 . Data l'applicazione $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definita da $F(r, \theta) = (\cos \theta, \sin \theta, r)$. Calcolare il differenziale F_* in termini di queste coordinate ed i pullback $F^*(dx), F^*(dy), F^*(dz)$.

Soluzione. Il differenziale F_* in ogni punto (r, θ) ha matrice associata

$$\begin{pmatrix} -\sin \theta & 0 \\ \cos \theta & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Inoltre

$$F^*(dx) = d(x \circ F) = d(\cos \theta) = -\sin \theta d\theta,$$

$$F^*(dy) = d(y \circ F) = d(\sin \theta) = \cos \theta d\theta,$$

$$F^*(dz) = d(z \circ F) = dr.$$

[1] Calcolare il differenziale esterno $d\omega, d\eta, df$ delle seguenti forme differenziali in \mathbb{R}^3 :

$$\omega = \arctan(y+z) dx + x dy + \log(1+y^2) dz, \quad \eta = xy dx \wedge dy + e^z dy \wedge dz, \quad f(x, y, z) = xyz.$$

Soluzione. Si ha:

$$\begin{aligned} d\omega &= d(\arctan(y+z)) \wedge dx + dx \wedge dy + d(\log(1+y^2)) dz \\ &= \frac{1}{1+(y+z)^2} (dy \wedge dx + dz \wedge dx) + dx \wedge dy + \frac{2y}{1+y^2} dy \wedge dz \\ &= \left[1 - \frac{1}{1+(y+z)^2} \right] dx \wedge dy - \frac{1}{1+(y+z)^2} dx \wedge dz + \frac{2y}{1+y^2} dy \wedge dz, \\ d\eta &= 0, \\ df &= yz dx + xz dy + xy dz. \end{aligned}$$

[4] Data la forma differenziale

$$\omega = \left[\log(x+y) + \frac{x}{x+y} \right] dx + \frac{x}{x+y} dy.$$

Dire se ω è esatta ed in caso affermativo determinare una primitiva di ω , cioè una funzione f tale che $\omega = df$.

Soluzione. La forma differenziale definita sull'aperto

$$\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x + y > 0\}$$

è esatta e $\omega = df$, con $f(x, y) = x \log(x+y) + c$, $c \in \mathbb{R}$.

[5] Provare che le identità

$$\text{rot}(\text{grad}(f)) = 0, \quad \text{div}(\text{rot}(X))$$

con f funzione differenziabile su \mathbb{R}^3 e X campo vettoriale in \mathbb{R}^3 , seguono dal fatto che $d^2 = 0$.

[6] Siano $f, g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ funzioni differenziabili su \mathbb{R}^2 . Provare che

$$df \wedge dg = \begin{vmatrix} f_x & f_y \\ g_x & g_y \end{vmatrix} dx \wedge dy.$$

Soluzione. Si usa che

$$df = f_x dx + f_y dy, \quad dg = g_x dx + g_y dy.$$

Quindi

$$df \wedge dg = (f_x dx + f_y dy) \wedge (g_x dx + g_y dy) = (f_x g_y - f_y g_x) dx \wedge dy.$$