

## 1. Circonferenza

(1)

$$\alpha(t) = (r \cos t, r \sin t) \quad r > 0$$

$$\alpha: I \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$k = \frac{1}{r} \quad (\text{costante})$$

$$\tau \equiv 0 \quad (\text{costante})$$

Una curva  $\beta$  è un arco di circonferenza.

$$\Leftrightarrow \tau \equiv 0, \quad k = \text{costante} (\neq 0)$$

$\Rightarrow$  calcolo diretto

$\Leftarrow$  teor. fond.



## 2. Elica circolare

$$\alpha(t) = (a \cos t, a \sin t, bt) \quad \begin{array}{l} a > 0 \\ b \neq 0 \end{array}$$

$$\alpha: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^3 \quad \begin{array}{ccc} i & j & k \end{array}$$

$$\alpha'(t) = (-a \sin t, a \cos t, b)$$

$$\alpha''(t) = (-a \cos t, -a \sin t, 0)$$

$$\alpha' \wedge \alpha'' = (ab \sin t, -ab \cos t, a^2)$$

$$\alpha''' = (a \sin t, -a \cos t, 0) \quad (2)$$

$$k = \frac{\|\alpha' \wedge \alpha''\|}{\|\alpha'\|^3} = \frac{a}{a^2 + b^2}$$

$$\|\alpha' \wedge \alpha''\| = \sqrt{a^2 b^2 + a^4} = a \cdot \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$\|\alpha'\| = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$\tau = \frac{(\alpha' \wedge \alpha'') \cdot \alpha'''}{\|\alpha' \wedge \alpha''\|^2} = \frac{a^2 b}{a^2 (a^2 + b^2)}$$

$$= \frac{b}{a^2 + b^2}$$

Elica circolare ha curvatura e torsione costanti

teor. fund.: se una curva ha curvatura e torsione costanti allora è un'elica circolare.

$$k = \frac{a}{a^2 + b^2}, \quad \tau = \frac{b}{a^2 + b^2}$$

$$\rightarrow a = \frac{k}{k^2 + \tau^2}, \quad b = \frac{\tau}{k^2 + \tau^2}$$

Dispense, esercizio 56 pag. 29 (3)

sia  $\alpha: I \rightarrow \mathbb{R}^3$  reg., parametrizzata

$\underline{t}(s) = \alpha'(s)$  = indicatrice  
delle tangenti

ind. delle tangenti è una curva contenuta  
nella sfera di centro l'origine e raggio 1.

esercizio 6 del foglio

sia  $\underline{t}(s), \underline{z}(s)$  cov. etors di  $\alpha$

allora  $\underline{k}_1(s)$  dell'ind. delle tangenti è: ...

$$\underline{k}_1^2(s) = 1 + \frac{e^2}{k^2}$$

sia  $\sigma(s) = \underline{t}_\alpha(s) = \alpha'(s)$

$$\underline{k}_1 = \frac{\|\sigma' \wedge \sigma''\|}{\|\sigma'\|^3}$$

$$\sigma' = \alpha'' = k(s) \cdot \underline{n}_\alpha(s)$$

$$\sigma'' = \alpha''' = k' \underline{n} + k \underline{n}'$$

$$= k' \underline{n} + k(-k \underline{t} + e \underline{b})$$

$$= -k^2 \underline{t} + k' \underline{n} + r k \underline{b} \quad (4)$$

$$\sigma' \wedge \sigma'' = -k^3 \underline{n} \wedge \underline{t} + r k^2 \underline{n} \wedge \underline{b}$$

$$= k^3 \underline{b} + r k^2 \underline{t}$$

$$\|\sigma' \wedge \sigma''\| = \sqrt{k^6 + r^2 k^4} = k^2 \sqrt{k^2 + r^2}$$

ricordiamo:  $\underline{t} \wedge \underline{n} = \underline{b}$

$$\rightarrow \underline{n} \wedge \underline{t} = -\underline{b}$$

$$\|\sigma'\| = k$$

$$k_1 = \frac{k^2 \sqrt{k^2 + r^2}}{k^3} = \frac{\sqrt{k^2 + r^2}}{k}$$

elevando al quadrato si ottiene la tesi

## esercizio 2 del foglio

$$\alpha: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad \text{biinj, surin, x arcu}$$

sia  $r \in \mathbb{R}$  fissato

$$\alpha_r(s) = \alpha(s) + r \cdot \underline{b}(s)$$

Dichiaro che:

a.  $\alpha_r$  è regolare cioè:  $\alpha_r'(s) \neq 0 \forall s$

•  $\alpha_n$  è lineare? cioè  $k_2 \neq 0 \forall s$ ??  
 (5)

$$\alpha'_n = \alpha' + r b' =$$

$$= \underline{t} - r r \underline{n}$$

$$\alpha'_n \neq 0 \forall s \text{ perché}$$

• componente  
 $\underline{t} \neq 0$

$$\bullet \|\alpha'_n\| = \sqrt{1 + r^2 r^2} \neq 0$$

$$\alpha_n \text{ piano } \times \text{ asubito} \iff r \equiv 0 \iff$$

$\alpha$  piano

$$k_2 = \frac{\|\alpha'_n \wedge \alpha''_n\|}{\|\alpha'_n\|^3}$$

$$\alpha'_n = \underline{t} - r r \underline{n}$$

$$\alpha''_n = \underline{t}' - r r' \underline{n} - r r \underline{n}'$$

$$= k \underline{n} - r r' \underline{n} - r r (-k \underline{t} + r \underline{b})$$

$$= r k r \underline{t} + (k - r r') \underline{n} - r r^2 \underline{b}$$

$$\alpha'_n \wedge \alpha''_n \neq 0 \iff \alpha'_n, \alpha''_n \text{ lin. ind.}$$

se  $\boxed{r \neq 0 \forall s} \rightarrow$  la comp  $\underline{b}$

di  $\alpha''_n \neq 0 \rightarrow$  lin. ind.

se  $z = 0$  si ha:

(6)

$$\left. \begin{aligned} \alpha'_n &= \underline{t} \\ \alpha''_n &= (k - rz') \underline{n} \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{con lue.} \\ \text{ind.p. ??} \end{array}$$

$$k - rz' \neq 0$$

condizione sufficiente è:  $\forall s$ :

$$z(s) \neq 0$$

oppure

$$z(s) = 0, \quad k(s) - rz'(s) \neq 0$$

Esiste una curva per cui in qualche punto si ha  $z = 0, k - rz' = 0$ ??

esempio:

$$\left[ \begin{array}{l} r = 1 \\ k(s) \equiv 1 \\ z(s) = s \end{array} \right] \begin{array}{l} \text{test fond.} \\ \rightarrow \alpha(s) \end{array}$$

per  $s = 0$  si ha:  $z(0) = 0$

$$: 1 - 1 \cdot 1 = 0$$

$$\underline{b}_n \text{ di piano} \Leftrightarrow \underline{b}_{\alpha_n} = \pm b_{\alpha} \quad (7)$$

(sott'ipotesi  $\alpha_n$  bi-regolare)

$$\Rightarrow \alpha \text{ piano} \Rightarrow \underline{b}_{\alpha} \text{ costante}$$

$$\Rightarrow \alpha_n = \text{traslata di } \alpha \text{ per un vettore costante}$$

$$\Rightarrow \underline{b}_{\alpha_n} = \underline{b}_{\alpha} \quad \blacksquare$$

$$\Leftarrow \underline{b}_n(s) = \pm b(s)$$

$$\underline{b}_n \parallel \alpha_n' \wedge \alpha_n'' =$$

$$= r^2 e^3 \underline{t} + r e^2 \underline{n} + (k - r e' + r^2 k e^2) \underline{b}$$

$$\Rightarrow \text{Componenti } \underline{t}, \underline{n} \text{ nulle}$$

$$\Rightarrow r \equiv 0 \Rightarrow \alpha \text{ piano.}$$

Osserviamo:  $\underline{b}_n = -\underline{b}$

$$\Rightarrow \alpha \text{ piano} \Rightarrow \underline{b}_n = \underline{b}$$

Così:  $\underline{b}_n = -\underline{b}$  è impossibile

Foglio:

8

es 1  $\rightarrow$  facile

es 4  $\rightarrow$  facile: dimostrare che  $\alpha$   
è un'elica circolare:  
basta calcolare  $\kappa$ ,  $\tau$  e vedere  
che sono costanti.

es. 5

$\alpha: I \rightarrow \mathbb{R}^3$  bireg, parametr. x arc-lung

$\tau(s) \neq 0 \quad \forall s \in I$

(1)  $\Rightarrow$  (2)

(1)  $\exists c, d \in \mathbb{R}$ , non entrambi nulli tali che

$$c \kappa(s) + d \tau(s) \equiv 0$$

(2)  $\exists \underline{v}_0$  costante,  $\|\underline{v}_0\| = 1$

:  $\langle \underline{t}(s), \underline{v}_0 \rangle = \text{costante}$

$$\begin{aligned} \underline{0} &\equiv (c \kappa + d \tau) \cdot \underline{n} = c \underline{t}' - d \underline{b}' \\ &= (c \underline{t} - d \underline{b})' \end{aligned}$$

$\Rightarrow \underline{v} = c \underline{t} - d \underline{b}$  è costante



è non vuole perché  $c, d$  non  
sono entrambi nulli  $\underline{e}, \underline{t}, \underline{b}$  lin. ind. (9)

$$\underline{v}_0 = \frac{\underline{v}}{\|\underline{v}\|} = \frac{1}{\sqrt{c^2+d^2}} \underline{v}$$

$$\langle \underline{t}(s), \underline{v}_0 \rangle = \frac{c}{\sqrt{c^2+d^2}} = \text{costante}$$

— o —

(3)  $\Rightarrow$  (4)

(3)  $\exists \underline{v}$  non nullo, costante:  $\langle \underline{n}(s), \underline{v} \rangle \equiv 0$

(4)  $\exists \underline{v}_0$  vettore costante:  $\langle \underline{b}(s), \underline{v}_0 \rangle = \text{costante}$

Se prendo  $\underline{v}_0 = \frac{\underline{v}}{\|\underline{v}\|}$   $\underline{v}$  costante,  $\perp \underline{n}$

$$\underline{v}_0 = c(s) \underline{t}(s) + d(s) \underline{b}(s) \quad \text{costante}$$

deriviamo:

$$c' \underline{t} + c \underline{t}' + d' \underline{b} + d \underline{b}' \equiv 0$$

$$c' \underline{t} + c \kappa \underline{n} + d' \underline{b} - d \tau \underline{n} \equiv 0$$

$$c' \underline{t} + (c \kappa - d \tau) \underline{n} + d' \underline{b} \equiv 0$$

$$\Rightarrow c' \equiv d' \equiv 0 \Rightarrow c, d \text{ costanti}$$

non entrambe nulle, perché  $\underline{v}_0 \neq 0$

$$\langle \underline{b}(s), \underline{v}_0 \rangle = d = \text{costante} \quad (10)$$

$$(4) \Rightarrow (1)$$

$\underline{v}_0$  = vettore costante nell'ipotesi

$$\underline{v}_0 = c(s) \underline{t}(s) + d(s) \underline{n}(s) + e(s) \underline{b}(s)$$

$$\langle \underline{b}(s), \underline{v}_0 \rangle = e(s) = \text{costante}$$

deriviamo:

$$\begin{aligned} \underline{0} &\equiv c' \underline{t} + c \underline{t}' + d' \underline{n} + d \underline{n}' + e \underline{b}' \\ &= (c' - k d) \underline{t} + (c k + d' - e \tau) \underline{n} \\ &\quad + d \tau \underline{b} \end{aligned}$$

identicamente nulli -

- $\tau \neq 0$  sempre  $\Rightarrow d \equiv 0 \Rightarrow d' \equiv 0$
- $c' \equiv 0 \Rightarrow c$  costante (usando  $\underline{t}$ )
- $c k - e \tau \equiv 0$  che è la tesi