

TEMPI DI SHOCK E SOLUZIONI DISCONTINUE

Leggi di conservazione scalari

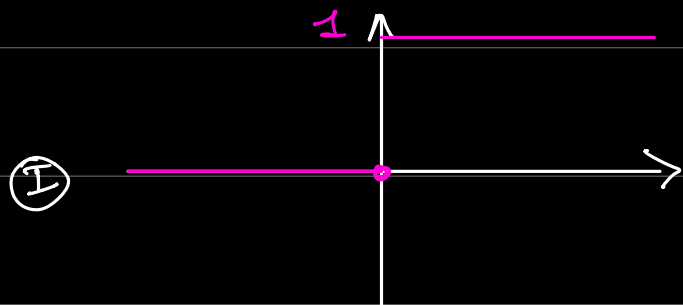
$$\begin{cases} u_t + a(u)u_x = 0 & t > 0 \quad x \in \mathbb{R} \\ u(0, x) = g(x) & x \in \mathbb{R} \end{cases}$$

$$F(s) = \int_0^s a(t) dt \Rightarrow u_t + [F(u)]_x = 0$$

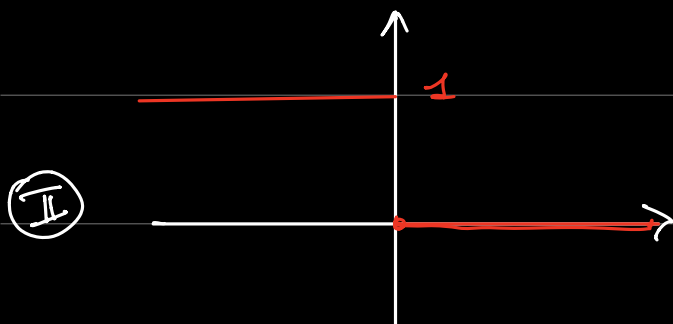
ESEMPIO: equazione di Burgers: $a(u) = u$

$$\begin{cases} u_t + uu_x = 0 \\ u(0, x) = g(x) \end{cases} \quad F(u) = \frac{1}{2}u^2$$

Abbiamo esaminato due condizioni iniziali particolari:



$$g(x) = \begin{cases} 0 & x < 0 \\ 1 & x \geq 0 \end{cases}$$



$$g(x) = \begin{cases} 1 & x < 0 \\ 0 & x \geq 0 \end{cases}$$

Abbiamo usato il metodo delle caratteristiche, risolvendo

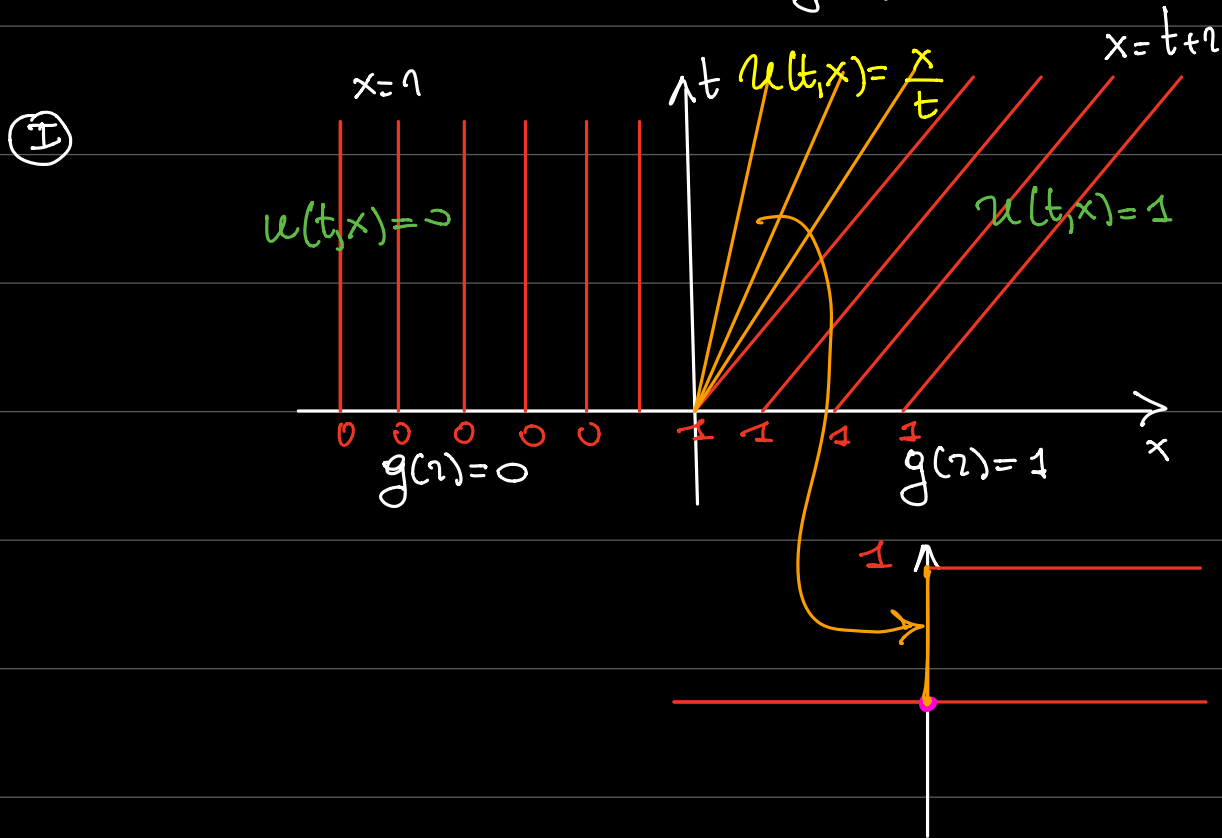
$$\text{il sistema caratteristico} \begin{cases} \dot{r} = u \\ \dot{w} = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} r(0, \tau) = \tau \\ w(0, \tau) = g(\tau) \end{cases}$$

$$w(t, z) = g(z) \quad v(t, z) = g(z)t + z$$

Le semitette caratteristiche ($a(u) = u$) sono

$$g(z) = \{ (x, t) : x = g(z)t + z \}$$

\uparrow
 $a(g(z))$



Possiamo definire $u(t, x) = \frac{x}{t}$ nelle zone aranciate

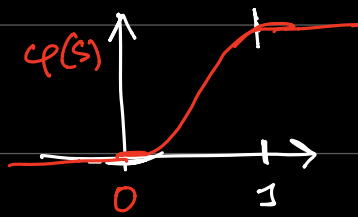
$$u_t + u u_x = -\frac{x}{t^2} + \frac{x}{t^2} = 0 \quad 0 \leq \frac{x}{t} \leq 1$$

Abbiamo una soluzione continua in tutto il semipiano
 $(0, +\infty) \times \mathbb{R}_-$

Problema: riusciamo a trovare una soluzione di classe

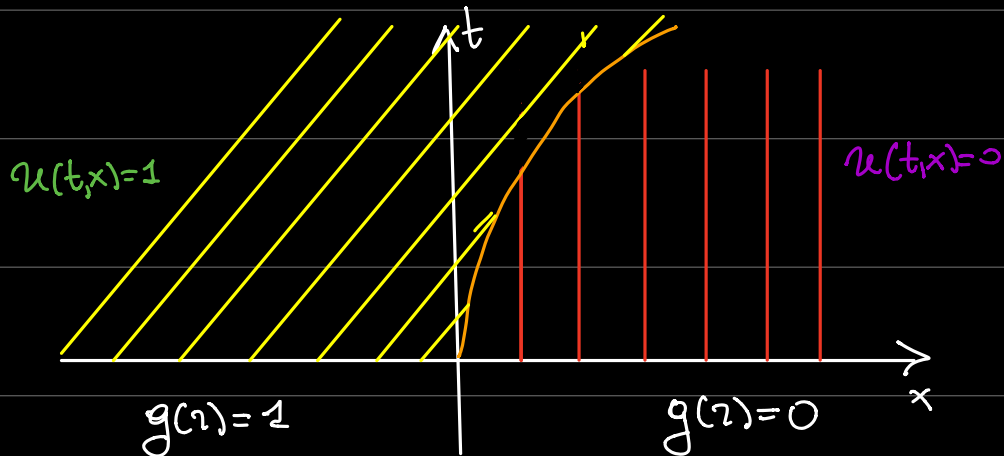
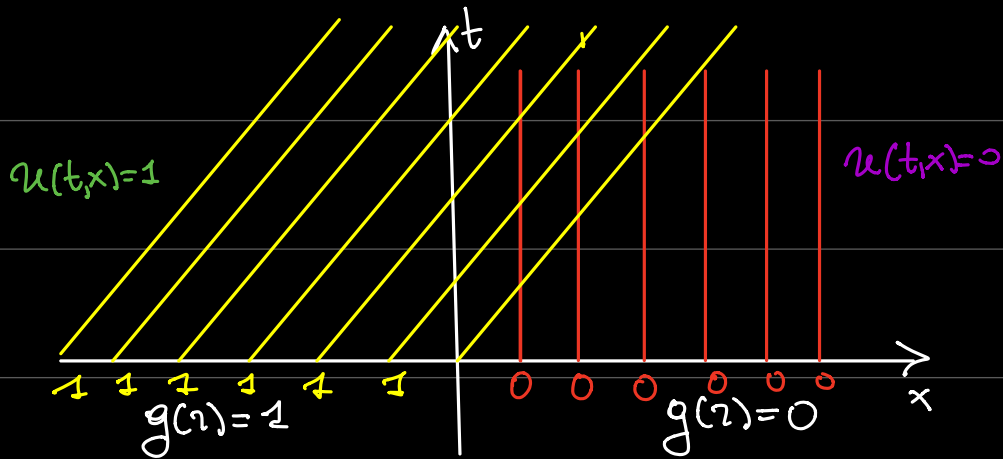
$$C^1? \quad u(t, x) = \varphi\left(\frac{x}{t}\right) \Rightarrow u_t + u u_x = \varphi'\left(\frac{x}{t}\right) \left[-\frac{x}{t^2} + \frac{x}{t^2}\right] = 0$$

[retta verticale $\frac{x}{t} = 0$ bisettrice I quadrante $\frac{x}{t} = 1$



$\varphi \in C^\infty$
 c'è un effetto regolarizzante
 ONDA DI RAREFAZIONE

II



Possiamo definire delle soluzioni discontinue (lungo le linee ovunque)

Problema: con quale criterio determiniamo le linee delle discontinuità?

SOLUZIONE DEBOLE DI UN'EQUAZIONE DIFFERENZIALE ORDINARIA

Ex: Pseudoinverso spunto dall'equazione integrale di Volterra associata a un problema di Cauchy:

$$(PC) \quad \begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(c) = \xi \end{cases}$$

$$y(t) = \xi + \int_c^t f(s, y(s)) ds$$

imponendo il dato iniziale in

y è una funzione continua per dare senso all'integrale

Ho preso l'equazione differenziale, moltiplicata per $\Phi(t) = 1$ e ho integrato rispetto a t . Sono passata da una formulazione differenziale a una integrale, attraverso il teorema fondamentale del calcolo integrale per le funzioni di una variabile t .

TEOREMA DELLA DIVERGENZA

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ aperto ^{limitato} con frontiera $\partial\Omega$ regolare a pezzi.

Sia $\vec{F}: \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vettoriale, $\vec{F} \in C^1(\bar{\Omega})$

(cioè \vec{F} è la restrizione su $\bar{\Omega}$ di un campo di classe $C^1(U)$

con U aperto $\supseteq \bar{\Omega}$) -

Allora

$$\int_{\Omega} \operatorname{div}(\vec{F})(x) dx = \int_{\partial\Omega} \vec{F} \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}} d\sigma$$

flusso uscente

Dove

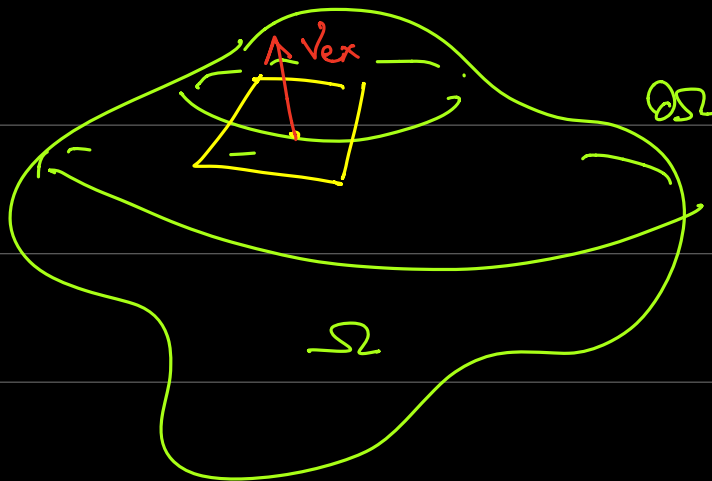
↑ integrale di campo fisico o volume

↑ integrale superficiale

$$\operatorname{div}(\vec{F}) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial F_i}{\partial x_i}(x)$$

$$\vec{F}(x) = \sum_{i=1}^n F_i(x) \vec{e}_i$$

$\vec{\nu}_{\text{ext}}$ è la normale uscente



OSSERVAZIONE: Nelle stesse ipotesi, se $\Phi \in C^1(\bar{\Omega})$ si

ha

$$\int_{\Omega} \Phi(x) \operatorname{div}(\vec{F})(x) dx = - \int_{\Omega} \nabla \Phi(x) \cdot \vec{F}(x) dx + \int_{\partial\Omega} \Phi(x) \vec{F} \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}} d\sigma$$

infatti, è sufficiente osservare che

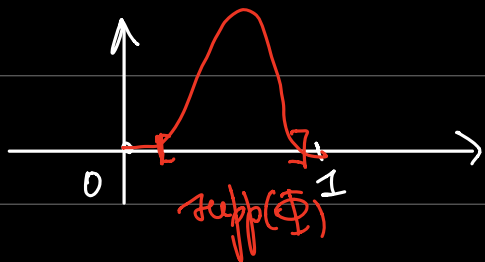
$$\operatorname{div}(\Phi \vec{F}) = \Phi \operatorname{div} \vec{F} + \nabla \Phi \cdot \vec{F}$$

e applicare il teorema della divergenza a $\Phi \vec{F}$.

Definizione: data $\Phi: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, continua, il supporto di Φ ($\operatorname{supp}(\Phi)$) è la chiusura dell'insieme $\{x \in A: \Phi(x) \neq 0\}$

Definizione: Indico con $C_c^k(A)$ l'insieme delle funzioni $\Phi \in C^k(A)$ che hanno supporto compatto in A .

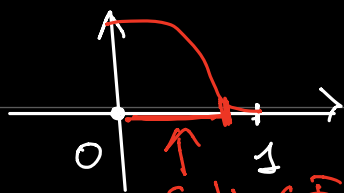
Se A è un aperto, per esempio se $A = (0, 1)$, allora



$\Phi \in C_c^k(A)$ deve annullarsi agli estremi (e anche di più)

Ma se A è chiuso (anche solo da un lato),

per esempio, se $A = [0, 1)$, allora $\Phi \in C_c^1(A)$ si annulla in 1 ma non necessariamente in 0.



$\text{supp}(\Phi)$ è compatto in $[0, 1]$

$$(PC) \begin{cases} u_t + [F(u)]_x = 0 \\ u(0, x) = g(x) \end{cases}$$

OSSERVAZIONE:

$$\vec{G}(t, x) = (u(t, x), F(u(t, x)))$$

$$\Rightarrow \text{div}_{(t, x)} \vec{G}(t, x) = 0$$

PROPOSIZIONE: sia u una soluzione classica (cioè C^1) di (PC). Allora, per ogni $\Phi \in C_c^1((-\infty, T) \times \mathbb{R})$

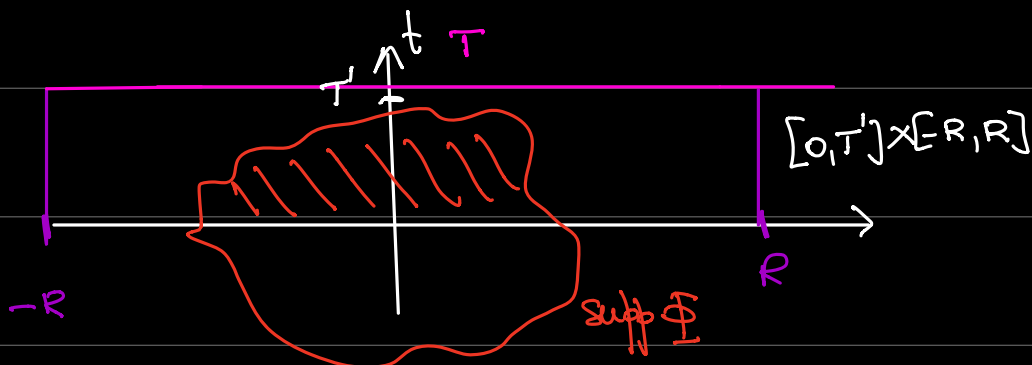
si ha $\int \Phi$ funzione test

$$(**) \int_0^T \int_{-\infty}^{+\infty} (\Phi_t u + \Phi_x F(u)) dx dt = - \int_{-\infty}^{+\infty} g(x) \Phi(0, x) dx$$

OSSERVAZIONI:

(a) dei valori di Φ su $(-\infty, 0) \times \mathbb{R}$ non c'è traccia

(b) $\text{supp}(\Phi)$ è compatto in $(-\infty, T) \times \mathbb{R}$



$\exists R > 0 : \Phi(t,x) \equiv 0$ per $|x| \geq R$ e $t > T'$

(c) Nell'identità integrale sono scomparse le derivate

di u e ci sono solo quelle di Φ

(d) se $u, F(u) \in L^1_{loc}([0, T'] \times \mathbb{R})$, nell'integrale si

può scambiare l'ordine di integrazione

Dimostrazione

Consideriamo $z = (t, x)$ e $\vec{G}(t, x) = \begin{pmatrix} G_1 \\ G_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u^{(t,x)} \\ F(u) \end{pmatrix}$

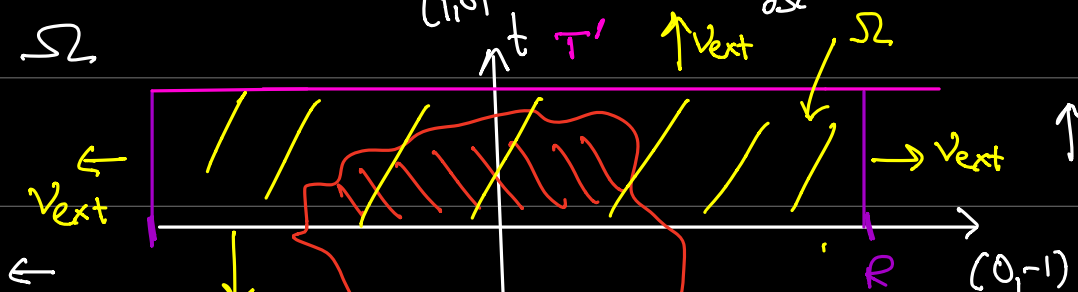
Abbiamo $\operatorname{div}_{(t,x)} \vec{G} = \frac{\partial G_1}{\partial t} + \frac{\partial G_2}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial t} + (F(u))_x = 0$

\vec{G} è un campo di classe $C^1([0, T'] \times \mathbb{R})$

Sia $\Omega = [0, T'] \times [-R, R]$ con $0 < T' < T$ in modo che $\operatorname{supp} \Phi \subseteq [-R, T'] \times [-R, R]$

$$0 = \iint_{\Omega} \Phi \operatorname{div}(\vec{G}) dz \stackrel{\text{teo div}}{=} - \iint_{\Omega} \nabla \Phi \cdot \vec{G} dt dx + \int_{\partial \Omega} \Phi \vec{G} \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}} d\sigma$$

$$\Rightarrow \iint_{\Omega} [\Phi_t u + \Phi_x F(u)] dt dx = + \int_{\partial \Omega} \Phi \vec{G} \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}} d\sigma$$



$(0,1)$ $-r$ v_{ext} $\text{supp } \Phi$

$\& t=0$ $v_{ext} = (-1, 0)$ $\vec{G} \cdot \vec{v}_{ext} = -u$ $dS = dx$

$$\Rightarrow \int_0^T \int_{-\infty}^{+\infty} u \Phi_t + F(u) \Phi_x = - \int_{-\infty}^{+\infty} g(x) \Phi(x) dx$$

DEFINIZIONE (SOLUZIONE IN SENSO DEBOLE)

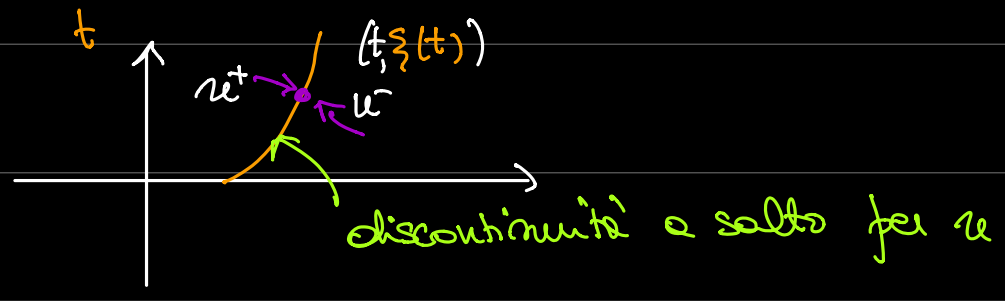
Una funzione $u: [0, T) \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ si dice soluzione debole di (P) se $\begin{cases} u_t + [F(u)]_x = 0 \\ u(0, x) = g(x) \end{cases}$

(1) esiste una (o un numero finito di) curve

$\Gamma = \{ (t, \xi(t)) : t \in I \}$ di classe C^1 tale che

$u \in C^0([0, T) \times \mathbb{R} \setminus \Gamma)$ e, per ogni $t \in I$ esistono

finiti $u^\pm(t, \xi) = \lim_{x \rightarrow \xi(t)^\pm} u(t, x)$



(2) $\forall \Phi \in C_c^\pm((-\infty, T) \times \mathbb{R})$ valga la condizione integrale (**).

La curva Γ verrà detta curva di discontinuità a salto per u

TEOREMA (CONDIZIONI DI RANKINE - HUGONIO)

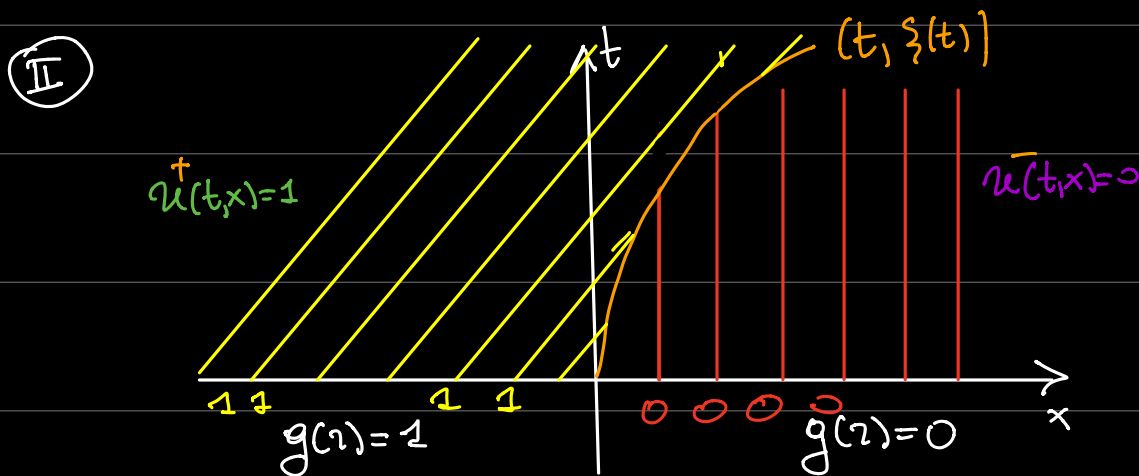
Consideriamo una soluzione debole che sia anche di classe $C^1([0, T) \times \mathbb{R} \setminus \Gamma)$ - Allora

(i) u è anche soluzione classica dell'equazione in $[0, T) \times \mathbb{R} \setminus \Gamma$ - Inoltre

(ii) lungo le curve di salto vale la condizione di Rankine - Hugoniot

$$[u^+(t, \xi(t)) - u^-(t, \xi(t))] \xi'(t) = (F(u^+(t, \xi(t))) - F(u^-(t, \xi(t))))$$

ESEMPIO: Equazione di Burgers

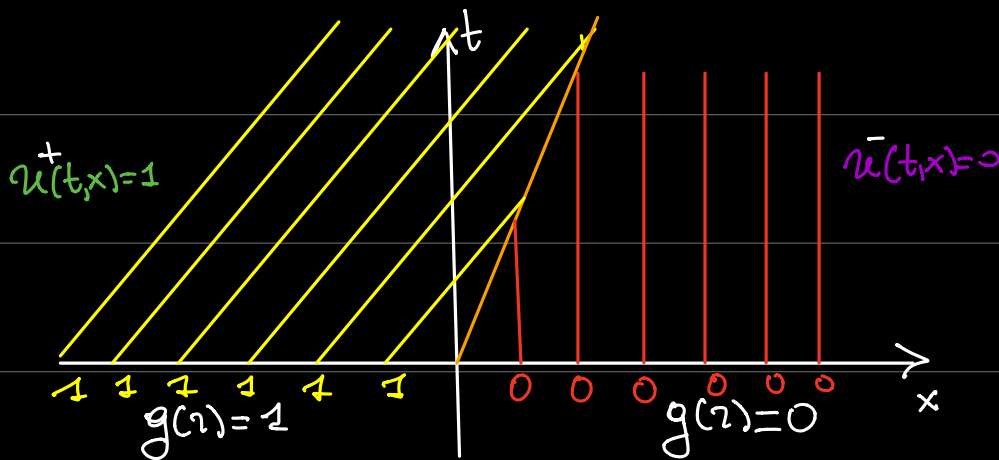


Come faccio a trovare Γ ?

$$a(u) = u \Rightarrow F(u) = \frac{1}{2}u^2 = \int_0^u a(s) ds = \int_0^u s ds$$

$$\xi'(t) = \frac{F(u^+) - F(u^-)}{u^+ - u^-} = \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow \xi(t) = \frac{1}{2}t$$



Questo è la soluzione in senso debole, perché è l'unica che verifica le condizioni di Routhine-Hugoniot.

Dimostrazione del teorema

(i) Prima parte - Supponiamo che $u \in C^1([0, T] \times \mathbb{R} \setminus \Gamma)$ e supponiamo che $u_t + [F(u)]_x \neq 0$ in un punto $(t_0, x_0) \notin \Gamma$

Per esempio, possiamo pensare che $u_t + [F(u)]_x > 0$ in
 siccome $u_t + [F(u)]_x$ è continua escluso Γ
 (t_0, x_0) e quindi, in un suo intorno $B_2(t_0, x_0) \subset (0, T) \times \mathbb{R}^1$!

Sia $\Phi \in C_0^\pm((-\infty, T) \times \mathbb{R})$ tale che $\text{supp}(\Phi) \subset B_2(t_0, x_0)$,
 anch'esso non negativa (ma non $\equiv 0$) in $B_2(t_0, x_0)$.

Avremo allora

$$\begin{aligned} 0 < &= \int_0^T \int_{-\infty}^{+\infty} \Phi(t, x) [u_t + [F(u)]_x](t, x) dx dt = \iint_{B_2(t_0, x_0)} \Phi [u_t + F(u)] dx dt \\ &= \iint_{B_2(t_0, x_0)} \Phi \text{div}(\vec{G})(t, x) dx dt = \iint_{\Omega = B_2(t_0, x_0)} \Phi \text{div}(\vec{G}) dx dt \\ &= \iint_{\Omega} \underbrace{\nabla \Phi \cdot \vec{G}}_{u_t \Phi + F(u) \Phi_x} dx dt + \iint_{\partial \Omega} \Phi \vec{G} \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}} d\sigma \\ &= 0 \quad \text{per (**) assurdo} \end{aligned}$$

ii) Di nuovo, uno strumento fondamentale è il teorema
 delle divergenze, nella sua forma

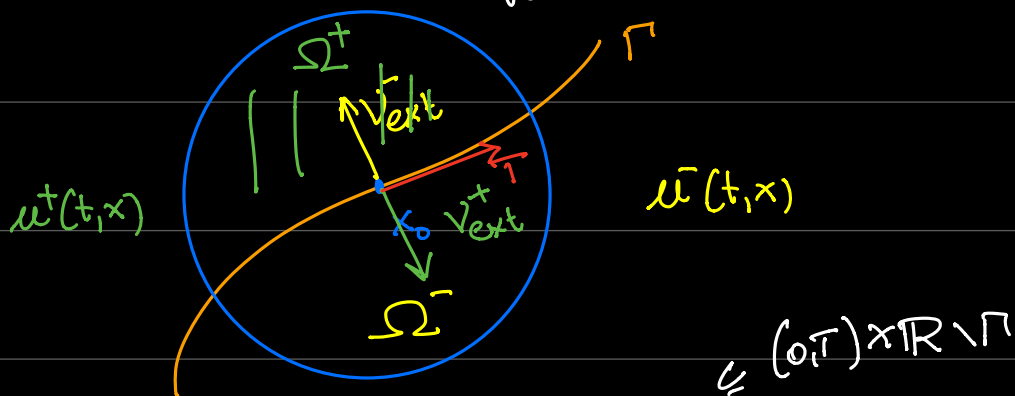
$$\int_{\Omega} \Phi \text{div}(\vec{G}) dt dx = - \int_{\Omega} \nabla \Phi \cdot \vec{G} dt dx + \int_{\partial \Omega} \Phi \vec{G} \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}} d\sigma$$

dove $G(t, x) = (u(t, x), F(u(t, x)))$ valida in

un aperto Ω , con frontiera regolare e pezzi,

in cui $\vec{G} \in C^1(\bar{\Omega})$ - Osserviamo che $\vec{G} \in C^1((0,T) \times \mathbb{R} \setminus \Gamma)$

Quindi il teorema è applicabile se $\Omega \subseteq (0,T) \times \mathbb{R} \setminus \Gamma$



Consideriamo separatamente Ω^+ e Ω^- , le cui frontiere

sono regolari e pezzi

$$\vec{T} = (1, \xi'(t)) / \sqrt{1 + |\xi'(t)|^2}$$

$$\vec{\nu}_{ext}^+ = (\xi'(t), -1) / \sqrt{1 + |\xi'(t)|^2} = -\vec{\nu}_{ext}^-$$

Poiché $\text{div } \vec{G} = 0$ sia su Ω^+ che su Ω^- , su cui $\vec{G} \in C^1(\bar{\Omega}^\pm)$

$$\text{Abbiamo } \iint_{\Omega^\pm} [\Phi_t u + \Phi_x F(u)] dt dx = \int_{\partial \Omega^\pm} \Phi \vec{G} \cdot \vec{\nu}_{ext}^\pm d\sigma$$

Se il $\text{supp}(\Phi) \subseteq B_2(x_0)$, $\Phi \equiv 0$ su $\partial B_2(x_0)$ e quindi

$$\iint_{\Omega^\pm} [\Phi_t u^\pm + \Phi_x F(u^\pm)] dt dx = \int_{\Gamma} \Phi \vec{G}^\pm \cdot \vec{\nu}_{ext}^\pm d\sigma \quad \vec{G}^\pm = (u^\pm, F(u^\pm))$$

e sommando otteniamo, $\forall \Phi \in C_c^1(B(x_0, 2))$

$$\iint_{\Omega^+ \cup \Omega^-} [\Phi_t u + \Phi_x F(u)] dt dx = \int_{\Gamma} \Phi [\vec{G}^+ \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}}^+ - \vec{G}^- \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}}^-] d\sigma$$

Ma la condizione integrale (***) ci dice che il primo membro = 0

$$\Rightarrow \int_{\Gamma} \Phi [\vec{G}^+ \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}}^+ - \vec{G}^- \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}}^-] d\sigma = 0 \quad \forall \Phi \in C_c^1(B(x_0, 2))$$

$$\Rightarrow (\vec{G}^+ - \vec{G}^-) \cdot \vec{\nu}_{\text{ext}}^+ = 0 \quad \text{largo } \Gamma$$

$$\boxed{(u^+ - u^-) \xi'(t) - (F(u^+) - F(u^-)) = 0} \quad \text{largo } \Gamma$$

Γ