

Tempo a disposizione: 3 ore per indirizzo teorico, 2 ore e mezza per indirizzo modellistico

Per MatFin: solo esercizi 1 e 2, tempo un'ora e mezza

COGNOME NOME

CORSO

Esercizio 1. (8 punti) Sia J l'intervallo chiuso $[0, 1]$ con la topologia i cui aperti sono il vuoto, $[0, 1]$, e gli intervalli $[0, a)$ con $a \in [0, 1]$.

- (a) J è T_1 e/o T_2 ?
- (b) Dare un esempio di un sottoinsieme $C \subset J$ di cardinalità infinita, compatto, ma non chiuso.
- (c) Mostrare che $\{0, 1\}$ con la topologia indotta da J è connesso per archi.
- (d) Sia I l'intervallo chiuso $[0, 1]$ con la topologia euclidea, e sia $X = I \times J$ con la topologia prodotto. Determinare la chiusura in X di

$$\Delta = \{(x, x) \in X \mid x \in [0, 1]\}.$$

Esercizio 2. (6 punti) In \mathbb{R}^3 , con la topologia euclidea, consideriamo il sottospazio

$$Y := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z(x^2 + y^2 - 1) = 0\}.$$

Calcolare il gruppo fondamentale di Y .

Esercizio 3. (5 punti) Sia S la superficie compatta che si ottiene identificando i lati di un poligono secondo la sequenza

$$W = a f^{-1} c^{-1} e^{-1} b d a^{-1} c f e b^{-1} d^{-1}$$

Determinare la classe di omeomorfismo di S nella classificazione delle superfici, e determinare la sua caratteristica di Eulero.

Esercizio 4. (7 punti) Date le matrici a coefficienti reali

$$A_a = \begin{bmatrix} a & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & a \end{bmatrix} \quad B_a = \begin{bmatrix} a-1 & 0 & 0 \\ -3 & -3 & 3 \\ 0 & 0 & a-1 \end{bmatrix},$$

discutere per quali valori del parametro $a \in \mathbb{R}$

1. le matrici sono diagonalizzabili,
2. le matrici sono simultaneamente diagonalizzabili e in questo caso determinare una base che le diagonalizza entrambe.

Esercizio 5 (solo per gli studenti dell'indirizzo teorico). (6 punti)

Nello spazio proiettivo $\mathbb{P}^3(\mathbb{R})$ si considerino i punti

$$A = [1 : 0 : 0 : 0] \quad B = [1 : -1 : 0 : 0] \quad C = [2 : 1 : 0 : t]$$

$$E = [t : 1 : 0 : t] \quad F = [1 : t : 2 : 0],$$

dove $t \in \mathbb{R}$.

1. Calcolare, al variare di $t \in \mathbb{R}$, le dimensioni del sottospazio S generato dai punti A, B, C e del sottospazio T generato dai punti E, F .
2. Determinare, al variare di $t \in \mathbb{R}$, le dimensioni di $S \cap T$ e di $S + T$.
3. Per ogni $t \in \mathbb{R}$, determinare almeno una proiettività $f : \mathbb{P}^3(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{P}^3(\mathbb{R})$ che fissa i punti A, B, C, E, F . Dire se è unica.